

Strutture dati - 2 -

Alberi binari

Definizione

- L'albero è un insieme di elementi (nodi), sui quali è definita una relazione di discendenza con due proprietà:
 - esiste un solo nodo radice senza predecessori
 - ogni altro nodo ha un unico predecessore

Definizione

- $tree = \langle V, E \rangle$ dove V è un insieme di valori,
 $E \subseteq V \times V$ è una relazione su V
 $e = \langle v_{parent}, v_{child} \rangle \quad e \in E$
- Grado di uscita: numero dei successori diretti di un nodo
- Profondità: distanza di un nodo dalla radice; la radice ha profondità 0; ogni nodo \neq radice ha profondità pari a quella del predecessore + 1

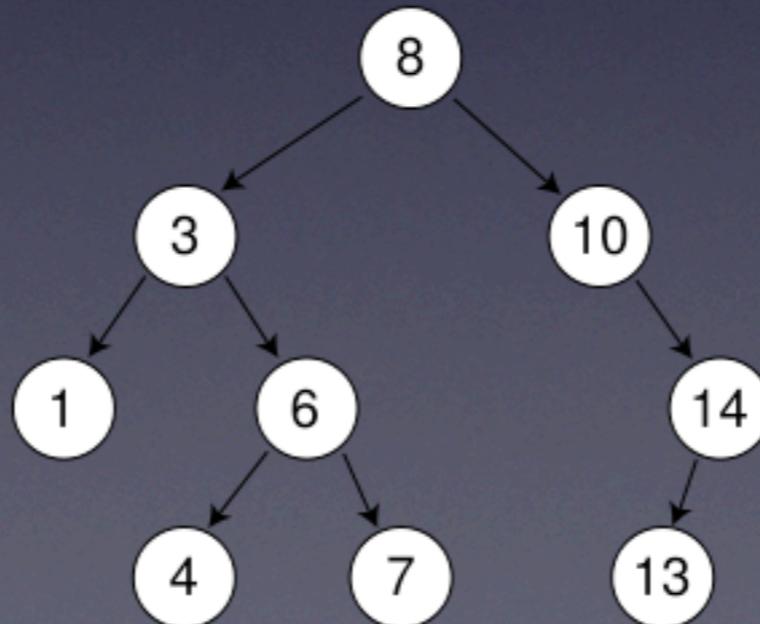
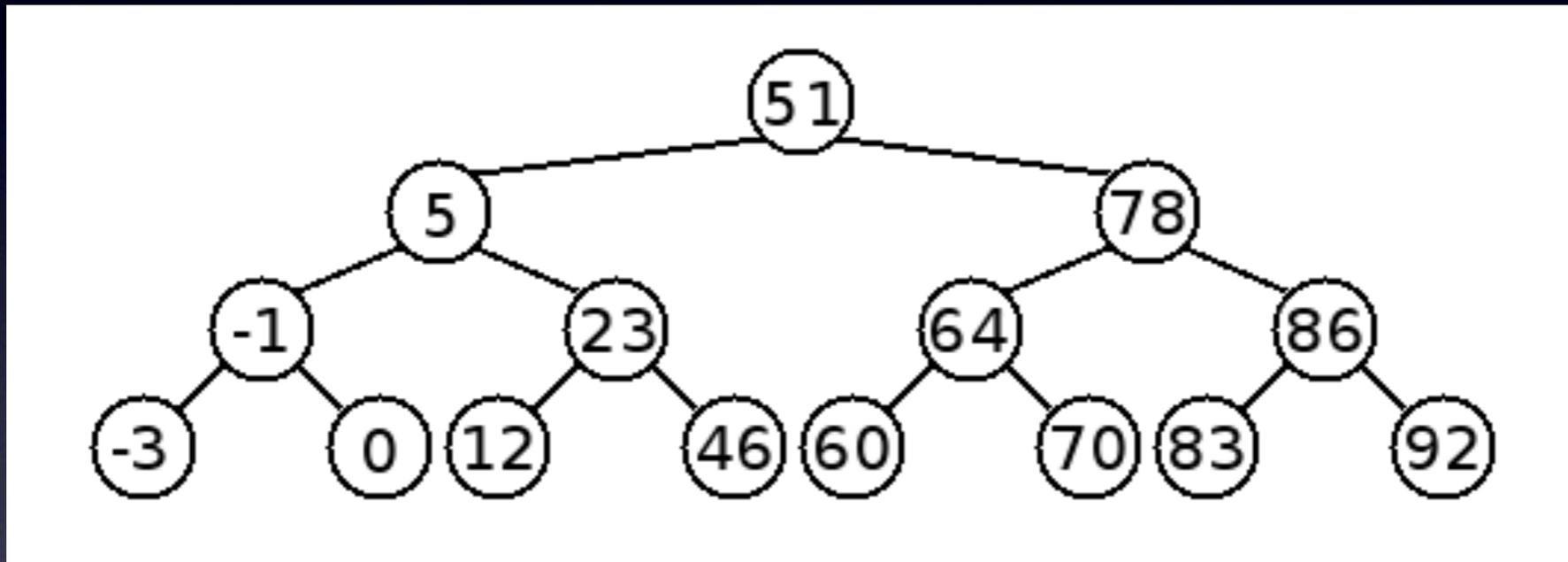
Operazioni

- Si eseguono le stesse operazioni effettuate sulle liste ma:
 - esistono più nodi terminali (le foglie): si deve decidere un criterio per l'inserimento in coda
 - l'inserimento in testa o nodi intermedi fa degenerare l'albero su una forma sequenziale: è da evitare

Alberi binari di ricerca

- Ogni nodo a grado di uscita ≤ 2
- Il valore codificato su un nodo è \geq del valore codificato sul figlio sinistro e $<$ del valore codificato sul figlio destro
- Un albero è bilanciato se ogni nodo su un livello diverso dall'ultimo o penultimo ha due figli

Alberi binari di ricerca: esempi



Numero di nodi

- Un albero di profondità D è bilanciato sse contiene tutti i nodi che posso essere ospitati sui livelli $D+1$, da cui se esiste almeno un nodo al livello D il numero N dei nodi è:

$$N \geq 1 + \sum_{d=0}^{D-1} 2^d = 2^D$$

- da cui $D \leq \ln_2 N$

Implementazione

- Implementazione con puntatori
 - i puntatori sono ai nodi figli, se non esistono hanno valore NULL

```
struct btree{  
    float value;  
    struct btree *left;  
    struct btree *right;  
}
```

Attraversamento dell'albero

- Preorder: visita radice, albero sinistro, albero destro
- Inorder: visita albero sinistro, radice, albero destro
- Postorder: visita albero sinistro, albero destro, radice
- Il carico sullo stack è sempre $O(\ln_2 N)$

Visita

- L'implementazione ricorsiva è simile a quella della lista:

```
void visit_r(struct btree *ptr)
{
    if ( ptr!=NULL ) {
        visit_r( ptr->left );
        printf("%f",ptr->value);
        visit_r( ptr->right );
    }
}
```

- E' un attraversamento inorder

Visita - 2 -

```
void visit_r(struct btree *ptr)
{
    if ( ptr!=NULL ) {
        visit_r( ptr->left );
        visit_r( ptr->right );
        //postorder
        printf("%f",ptr->value);
    }
}
```

- E' una visita postorder, ovvero depth-first

Ricerca

- In un albero bilanciato la ricerca è $O(\ln_2 N)$, se l'albero degenera diventa $O(N)$
- Algoritmo: se la radice contiene il target ci si ferma con successo; se la radice è $>$ target si deve cercare sul sotto-albero di sinistra, altrimenti su quello di destra

Ricerca: implementazione ricorsiva

```
Boolean search_r(struct btree *ptr, float target)
{
    if ( ptr!=NULL ) {
        if ( ptr->value == target )
            return TRUE;
        else {
            if ( ptr->value > target )
                search_r( ptr->left, target );
            else
                search_r( ptr->right, target );
        }
    } else
        return FALSE;
}
```

Inserimento

- Si deve stabilire il criterio di inserimento in coda
- in un albero binario di ricerca si inserisce il valore nell'unica foglia che mantiene l'albero in ordine
- si scende dalla radice e si opera sul sottoalbero appropriato
- raggiunta una foglia si effettua l'inserimento
- E' $O(\ln_2 N)$

Inserimento: implementazione ricorsiva

```
void insert_inorder_r(struct btree **pptr, value)
{
    if ( *pptr != NULL ) {
        if ( (*pptr)->value > value )
            insert_inorder_r( (*pptr)->left, value );
        else
            insert_inorder_r( (*pptr)->right, value );
    } else {
        (*pptr)=(struct btree *)malloc(sizeof(struct btree));
        (*pptr)->value = value;
        (*pptr)->left = NULL;
        (*pptr)->right = NULL;
    }
}
```

Cancellazione

- Dipende dal numero di figli di un nodo:
 - 0 (foglia): si cancella il nodo
 - 1: si cambia il puntatore al nodo cancellato, facendolo puntare al figlio
 - 2: ci si riconduce al caso precedente spostando uno dei sotto-alberi

Cancellazione - 2 -

- Si deve mantenere l'ordine:
 - Se si sposta il sottoalbero di sinistra, la sua radice diventa figlia di sinistra del nodo più a sinistra (che è il minimo)
 - Se si sposta il sottoalbero di destra, la sua radice diventa figlia di destra del nodo più a destra (che è il massimo)

Cancellazione: implementazione

```
void delete(struct btree **pptr)
{
    struct btree *tmp;

    if ( *pptr != NULL ) {
        tmp = *pptr;
        *pptr = (*pptr)->right;

        pptr = &((*pptr)->right);
        while ( *pptr != NULL )
            pptr = & ((*pptr)->left);

        *pptr = tmp->left;

        free( tmp ); // cancellazione del nodo
    }
}
```

Inserimenti e cancellazioni: esempi

